

K-RoPack

vollautomatische Sackabfüllung ohne Magazine



Der Robot-Palettierer mit integriertem automatischen Leersackaufstecker humanisiert den Arbeitsplatz im Bereich der Absackung und Palettierung. Besonders dort, wo mittlere Leistungen bei großem Füllungsgewicht und problematischen Füllgütern (z. B. gesundheitsgefährdenden) gefordert werden, bietet **K-RoPack** die Alternative zu den bisher bekannten Anlagen.

K-RoPack kombiniert drei neue Technologien miteinander: Einen leistungsstarken Roboter (Tragfähigkeit bis 180 kg), einen automatischen Leersackaufstecker für Ventilsäcke aus Papier oder Kunststoff sowie ein von SCHULZ Systemtechnik entwickeltes, einfach bedienbares Steuerungssystem für schnelles flexibles und exaktes Palettieren unterschiedlichster Gebinde.

K-RoPack kann als komplettes System (mit Füllmaschine) aber auch für die Nachrüstung bestehender Füllmaschinen geliefert werden.

Der Arbeitsvorgang:

Die Leersäcke werden der Anlage auf den Lieferpaletten bereitgestellt, der einzelne Sack wird mit einer Entnahmevorrichtung entnommen, anschließend greift die am Sackmanipulator des Roboters angebaute Ventilöffnungsvorrichtung den leeren Ventilsack und öffnet das Ventil. Der Roboter dreht nun den Sackmanipulator und steckt den Leersack auf die Füllröhre der Ventilsackfüllmaschine. Der gefüllte Sack wird von der Füllröhre abgeschoben und seitlich auf die Formationsbahn gelegt, wo er auf einer Rollenbahn ausgerichtet wird. Von hier wird er durch den Sackmanipulator über das Gabelsystem mit Festhalter gegriffen und dann angehoben (der Manipulator kann mit Zusatzeinrichtungen wie z.B. Palettenhandling, Pappenhaltung, Werkzeugwechsler ausgerüstet werden). Der Roboter schwenkt den gefüllten Sack in Richtung der zu beladenden Palette und legt ihn gemäß Packschema durch Herausziehen der Gabeln unter das Gegenhalteblech darauf. Anschließend fährt er mit dem Sackmanipulator wieder in die Übernahmeposition und ein neuer Arbeitsgang wird gestartet.